

BO2015NB2B | 外转子无传感器 Outer Rotor, Sensorless

应用领域: 无人机云台、手持云台。

Applications: UAV gimbals and handheld gimbals.

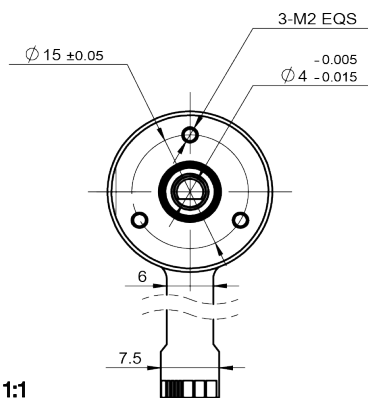
主要技术指标 | Characteristics

			03-113-12.0	12-137-5.0	04-135-24.0	
1	电压	Voltage	V	12.0	5.0	24.0
2	端电阻	Terminal resistance	Ω	3.8	0.65	11
3	电感	Terminal inductance	mH	0.61	0.063	1.7
4	空载转速	No-load speed	rpm	11300	13700	13500
5	空载电流	No-load current	A	0.08	0.2	0.04
6	堵转转矩	Stall torque	mNm	30.4	25.4	35.6
7	堵转电流	Stall current	A	3.2	7.7	2.1
8	额定转矩	Nominal torque	mNm	9.1	7.4	14.5
9	额定转速	Nominal speed	rpm	6440	7940	6400
10	额定电流	Nominal current	A	1.01	2.40	0.93
11	最大输出功率	Max. output power	W	9	9.1	12.6
12	最大效率	Max. efficiency	%	71	70	74
13	反电势常数	Back-EMF constant	mV/rpm	1	0.4	1.7
14	转矩常数	Torque constant	mNm/A	9.9	3.4	16.6
15	转速 / 转矩斜率	Speed/torque gradient	rpm/mNm	370	539	378
16	转子惯量	Rotor inertia	gcm ²	6.7	6.7	6.7
17	重量	Weight	g	21	21	21
18	热阻 (机壳 - 环境)	Thermal resistance housing-ambient	K/W		9.5	
19	热阻 (线圈 - 机壳)	Thermal resistance winding-housing	K/W		8	
20	热时常数 (电机)	Thermal time constant motor	s		354	
21	热时常数 (线圈)	Thermal time constant winding	s		23	
22	工作温度范围	Operating temperature range	°C		-40~+120	
23	绕组耐温等级	Thermal class of winding	°C		155	
24	轴向间隙	Axial play	mm		0.012	
25	径向间隙	Radial play	mm		0.08	
26	动态轴向载荷	Axial load dynamic	N		1.5	
27	静态轴向载荷	Axial load static	N		37	
28	径向载荷 (距安装面 3mm)	Radial load at 3 mm from mounting face	N		12	
29	极对数	No. of pole pairs			4	
30	轴承	Bearings			2 枚滚动轴承/2 ball bearings	
31	换向结构	Commutation			无传感器/Sensorless	
32	防护等级	Protection class			IP 20	

★可选参数 Options: 导线长度 Lead wires length 轴长 Shaft length 性能 Special coils 齿轮箱 Gearheads 轴承类型 Bearing type 霍尔传感器 Hall sensor

编码器 Encoder 驱动器 Driver

外观图 | Outline Drawing



M 1:1

