

BO2010NB2B | 外转子无传感器 Outer Rotor, Sensorless

应用领域: 无人机云台、手持云台。

Applications: UAV gimbals and handheld gimbals.

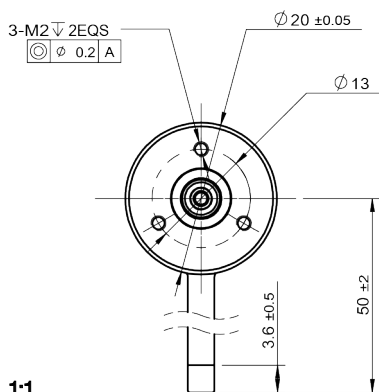
主要技术指标 | Characteristics

			03-280-12.0	05-178-10.0	12-108-9.0	
1	电压	Voltage	V	12.0	10.0	9.0
2	端电阻	Terminal resistance	Ω	2.2	3.2	9.0
3	电感	Terminal inductance	mH	0.29	0.47	1.2
4	空载转速	No-load speed	rpm	28000	17800	10800
5	空载电流	No-load current	A	0.2	0.1	0.05
6	堵转转矩	Stall torque	mNm	21.4	15.7	7.1
7	堵转电流	Stall current	A	5.5	3.1	1.0
8	额定转矩	Nominal torque	mNm	3.5	4.1	4.0
9	额定转速	Nominal speed	rpm	21420	11120	4230
10	额定电流	Nominal current	A	1.0	0.9	0.52
11	最大输出功率	Max. output power	W	15.0	7.3	2.0
12	最大效率	Max. efficiency	%	72	67	60
13	反电势常数	Back-EMF constant	mV/rpm	0.4	0.5	0.8
14	转矩常数	Torque constant	mNm/A	4.0	5.2	7.5
15	转速 / 转矩斜率	Speed/torque gradient	rpm/mNm	1311	1133	1503
16	转子惯量	Rotor inertia	gcm ²	2.8	2.8	2.8
17	重量	Weight	g	9.6	9.6	9.6
18	热阻 (机壳 - 环境)	Thermal resistance housing-ambient	K/W		12.5	
19	热阻 (线圈 - 机壳)	Thermal resistance winding-housing	K/W		12	
20	热时常数 (电机)	Thermal time constant motor	s		354	
21	热时常数 (线圈)	Thermal time constant winding	s		15	
22	工作温度范围	Operating temperature range	°C		-40~+120	
23	绕组耐温等级	Thermal class of winding	°C		155	
24	轴向间隙	Axial play	mm		0.012	
25	径向间隙	Radial play	mm		0.008	
26	动态轴向载荷	Axial load dynamic	N		1.5	
27	静态轴向载荷	Axial load static	N		37	
28	径向载荷 (距安装面 3mm)	Radial load at 3 mm from mounting face	N		12	
29	极对数	No. of pole pairs			4	
30	轴承	Bearings			2 枚滚动轴承/2 ball bearings	
31	换向结构	Commutation			无传感器/Sensorless	
32	防护等级	Protection class			IP 20	

★可选参数 Options: 导线长度 Lead wires length 轴长 Shaft length 性能 Special coils 齿轮箱 Gearheads 轴承类型 Bearing type 霍尔传感器 Hall sensor

编码器 Encoder 驱动器 Driver

外观图 | Outline Drawing



M 1:1

